MOVA

MOVA LiDAX Ultra 1000/1600/2000 AWD User Manual

The illustrations in this manual are for reference only.
Please refer to the actual product for accuracy.

Inhoudsopgave

1 Instructions de sécurité ..... S. 89
2 Présentation du produit ..... S. 94
3 l'installation ..... S. 98
4 Préparation pour la première utilisation ..... S. 101
5 Cartographiez votre jardin ..... S. 106
6 Fonctionnement ..... S. 112
7 Application MOVAhome ..... S. 116
8 Entretien ..... S. 118
9 Batterie ..... S. 122
10 Stockage hivernal ..... S. 122
11 Transport ..... S. 122
12 Recherche de pannes ..... S. 123
13 Spécifications ..... S. 129

1 Instructions de sécurité

1.1 Instructions générales de sécurité

- Lisez attentivement et comprenez le manuel d'utilisation avant d'utiliser le produit.
- Utilisez uniquement l'équipement recommandé par MOVA avec le produit. Toute autre utilisation est incorrecte.
- Ne laissez pas les enfants s'approcher ou jouer avec le robot lorsqu'il est en marche.
- N'utilisez pas le produit dans des zones où des personnes ne sont pas conscientes de sa présence.
- Lorsque vous utilisez le produit manuellement avec l'application MOVAhome, ne courez pas. Marchez toujours, surveillez vos pas sur les pentes et gardez votre équilibre à tout moment.
- Évitez d'utiliser le produit lorsque des personnes, en particulier des enfants ou des animaux, se trouvent dans la zone de travail.
- Évitez d'utiliser le robot et ses outils périphériques par mauvais temps, en particulier lorsqu'il y a un risque d'orage.
- Si vous utilisez le produit dans des lieux publics, placez des panneaux d'avertissement autour de la zone de travail avec le texte suivant : « Attention ! Tondeuse à gazon automatique ! Ne vous approchez pas de la machine ! Surveillez les enfants ! »
- Portez des chaussures robustes et des pantalons longs lorsque vous utilisez le produit.
- Pour éviter d'endommager le produit et de causer des accidents impliquant des véhicules et des personnes, ne placez pas les zones de travail ou les voies de transport sur les voies publiques.
- Ne touchez pas les pièces mobiles dangereuses, telles que le disque de coupe, avant qu'elles ne soient complètement immobilisées.
- Consultez un médecin en cas de blessure ou d'accident.
- Mettez le produit **hors tension** avant de dégager des obstructions, d'effectuer l'entretien ou d'examiner le produit. Si le produit vibre anormalement, inspectez-le pour détecter tout dommage avant de le redémarrer. N'utilisez pas le produit si l'une de ses pièces est défectueuse.
- N'installez pas le câble principal dans des zones où le produit pourrait le couper. Suivez les instructions fournies pour l'installation du câble.
- Utilisez uniquement la station de charge fournie dans l'emballage pour recharger le produit. Une utilisation incorrecte peut entraîner un choc électrique, une surchauffe ou une fuite de liquide corrosif provenant de la batterie. En cas de fuite d'électrolyte, rincez à l'eau/à l'agent neutralisant et consultez un médecin si le liquide corrosif entre en contact avec les yeux.
- Lors du raccordement du câble principal à la prise de courant, utilisez un appareil différentiel résiduel (RCD) avec un courant de déclenchement maximal de 30 mA.
- Utilisez uniquement les batteries d'origine recommandées par MOVA. La sécurité du produit ne peut pas être garantie avec des piles non d'origine. N'utilisez pas de batteries non rechargeables.
- Éloignez tout cordon d'alimentation et/ou rallonge de la zone de travail afin d'éviter tout dommage aux cordons susceptible de créer un contact avec des pièces sous tension.
- Les illustrations utilisées dans ce document sont fournies à titre indicatif uniquement. Veuillez vous référer aux produits réels.
- Ne laissez jamais des enfants, des personnes ayant des capacités physiques, sensorielles ou mentales réduites, ou manquant d'expérience et de connaissances, ou des personnes qui ne sont pas familiarisées avec ces instructions utiliser le robot. La réglementation locale peut limiter l'âge de l'opérateur.

- Ne connectez pas et ne touchez pas un câble endommagé tant qu'il n'est pas débranché de la prise de courant. Si le câble est endommagé pendant le fonctionnement, débranchez la fiche de la prise de courant. Un câble usé ou endommagé augmente le risque d'électrocution et doit être remplacé par le personnel de maintenance.
- Ne poussez pas le produit avec force ou rapidement, car cela pourrait l'endommager.
- Afin de respecter les exigences en matière d'exposition aux radiofréquences, une distance de **35 cm (13,8 po)** doit être maintenue entre l'appareil et les personnes.
- AVERTISSEMENT : pour recharger la batterie, utilisez uniquement le bloc d'alimentation amovible fourni avec cet appareil.

1.2 Consignes de sécurité pour l'installation

- Évitez d'installer la station de charge dans des endroits où des personnes pourraient trébucher dessus.
- N'installez pas la station de charge dans des endroits où il y a un risque d'accumulation d'eau.
- N'installez pas la station de charge, y compris ses accessoires, à moins de 60 cm (23,6 po) de tout matériau combustible. Un dysfonctionnement ou une surchauffe de la station de charge et de l'alimentation électrique peut présenter un risque d'incendie.

1.3 Consignes de sécurité pour l'utilisation

- Éloignez les mains et les pieds des lames rotatives. Ne placez pas les mains ou les pieds à proximité ou sous le produit lorsqu'il est allumé.
- Ne soulevez pas et ne déplacez pas le produit lorsqu'il est allumé.
- Stationnez le robot sur la station de charge ou mettez-le **hors tension** lorsque des personnes, en particulier des enfants ou des animaux, se trouvent dans la zone de travail.
- Assurez-vous qu'il n'y a pas d'objets tels que des pierres, des branches, des outils ou des jouets sur la pelouse. Sinon, les lames pourraient être endommagées lorsqu'elles entreraient en contact avec un objet.
- Ne placez pas d'objets sur le produit ou la station de charge.
- N'utilisez pas le produit si le bouton d'arrêt ne fonctionne pas.
- Évitez les collisions entre le produit et des personnes ou des animaux. Si une personne ou un animal se trouve sur le chemin du produit, arrêtez-le immédiatement.
- Mettez toujours le produit **hors tension** lorsqu'il n'est pas utilisé.
- N'utilisez pas le produit en même temps qu'un arroseur escamotable. Utilisez la fonction Programme pour vous assurer que le produit et l'arroseur escamotable ne fonctionnent pas en même temps.
- Évitez de placer un canal de raccordement à l'endroit où sont installés des arroseurs escamotables.
- Ne faites pas fonctionner le produit en présence d'eau stagnante dans la zone de travail, par exemple en cas de forte pluie ou d'accumulation d'eau.
- Ne mettez pas le robot à l'envers.

1.4 Consignes de sécurité pour l'entretien

- Mettez le produit **hors tension** avant d'effectuer toute opération d'entretien.
- Après le lavage, assurez-vous que le produit est posé sur le sol dans sa position normale, et non à l'envers.
- Ne retournez pas le produit pour nettoyer le châssis. Cette précaution est nécessaire pour éviter que de l'eau ne pénètre dans le moteur et n'affecte son bon fonctionnement.
- Débranchez la fiche de la station de charge ou actionnez l'appareil de désactivation avant de nettoyer ou d'effectuer l'entretien de la station de charge.
- N'utilisez ni nettoyeur haute pression ni solvants pour nettoyer le produit.

1.5 Sécurité de la batterie

Les batteries lithium-ion peuvent exploser ou provoquer un incendie si elles sont démontées, court-circuitées, exposées à l'eau, au feu ou à des températures élevées. Manipulez-les avec précaution, ne démontez pas et n'ouvrez pas la batterie, et évitez toute forme d'abus électrique/mécanique. Conservez-les à l'abri de la lumière directe du soleil.

- Utilisez uniquement le chargeur de batterie et l'alimentation fournis par le fabricant. L'utilisation d'un chargeur et d'une alimentation électrique inappropriés peut provoquer des chocs électriques et/ou une surchauffe.
- N'ESSAYEZ PAS DE RÉPARER OU DE MODIFIER LES BATTERIES ! Les tentatives de réparation peuvent entraîner des blessures graves, en raison d'une explosion ou de choc électrique. En cas de fuite, les électrolytes libérés sont corrosifs et toxiques.
- Cet appareil contient des batteries qui ne peuvent être remplacées que par des personnes qualifiées.

1.6 Risques résiduels

Pour éviter toute blessure, portez des gants de protection lorsque vous remplacez les lames.

1.7 Symboles et autocollants

	AVERTISSEMENT - Lisez le mode d'emploi avant d'utiliser le robot.
	AVERTISSEMENT - Gardez une distance de sécurité avec le robot pendant son fonctionnement.
	AVERTISSEMENT - Actionnez l'appareil de mise hors service avant de travailler sur le robot ou de le soulever.
	AVERTISSEMENT - Ne montez pas sur le robot.
	AVERTISSEMENT - Il est interdit de jeter ce produit avec les déchets ménagers normaux. Veillez à ce que le produit soit recyclé conformément aux dispositions légales en vigueur.
	AVERTISSEMENT - N'approchez pas les mains et les pieds de cette zone lorsque le disque de coupe est en position de tonte décalée. Tout contact avec les lames peut causer des blessures graves.

CE	Ce produit est conforme aux directives UE applicables.
	Classe III
	Avant de charger le robot, lisez les instructions.
⎓	Courant continu
	Classe II

UTILISATION PRÉVUE

Le produit de jardinage est destiné à la tonte domestique. Il est conçu pour tondre fréquemment, afin de maintenir une pelouse plus saine et plus belle que jamais. En fonction de la taille de votre pelouse, votre tondeuse peut être programmée pour fonctionner à tout moment ou à n'importe quelle fréquence. Il est impossible de creuser, balayer ou déneiger.

CE

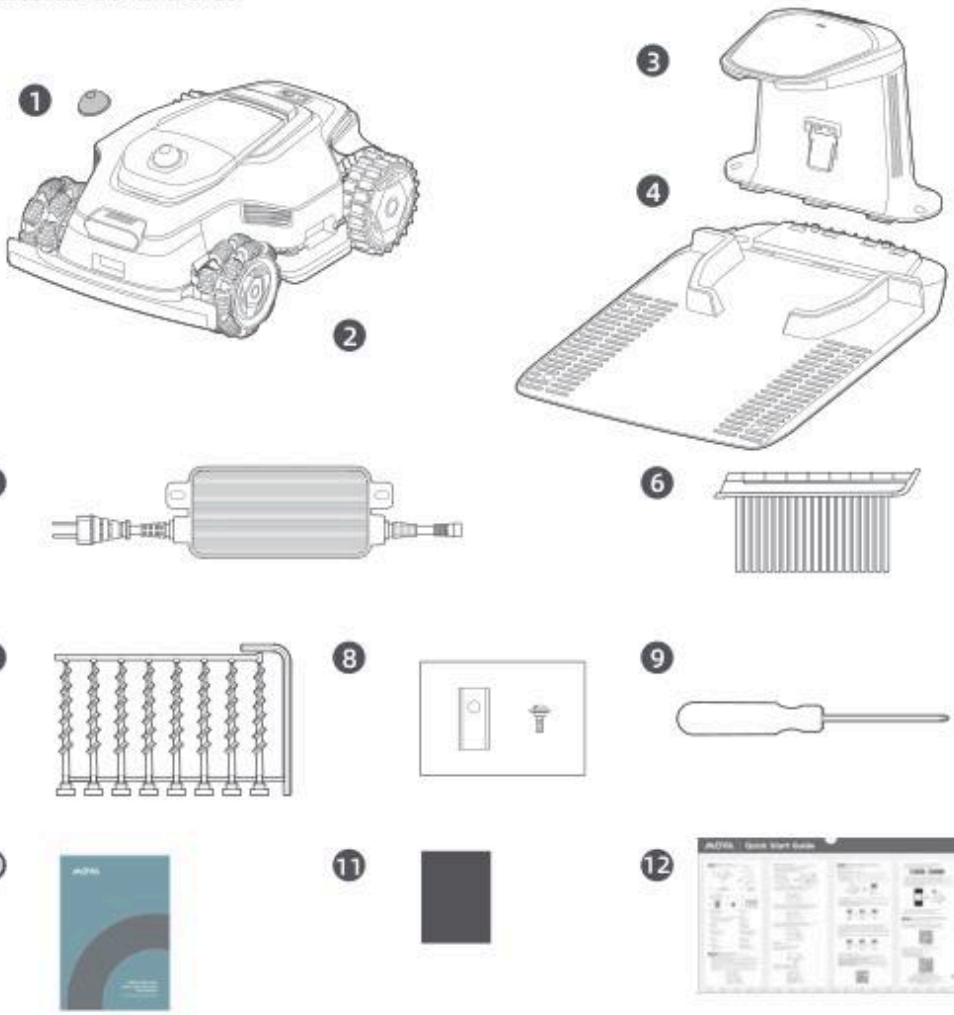
Par la présente, Kutting Technology (Suzhou) Co, Ltd. déclare que le modèle d'équipement radio Tondeuse à gazon MXXM7100/MXXM7101/MXXM7102 est conforme à la directive 2014/53/UE. Le texte intégral de la déclaration de conformité UE est disponible à l'adresse Internet suivante : https://www.mova.tech/pages/declaration-of-conformity.

Le produit est conforme à la réglementation britannique PSTI ; le texte complet de la déclaration de conformité est disponible à l'adresse Internet suivante : https://www.mova.tech/pages/statement-of-compliance-for-uk-psti.

Pour consulter le manuel électronique détaillé, veuillez vous rendre sur le site https://www.mova.tech/pages/user-manuals-and-faqs.

2 Présentation du produit

2.1 Contenu de la boîte



❶ Couvercle de protection LiDAR

❷ Le robot

❸ Tour de charge
(avec une rallonge de 10 m [32,8 pi])

❹ Plaque de base

❺ Alimentation

❻ Brosse de nettoyage

❼ Piquets × 8, Clé hexagonale

❽ Lames et vis de rechange × 36

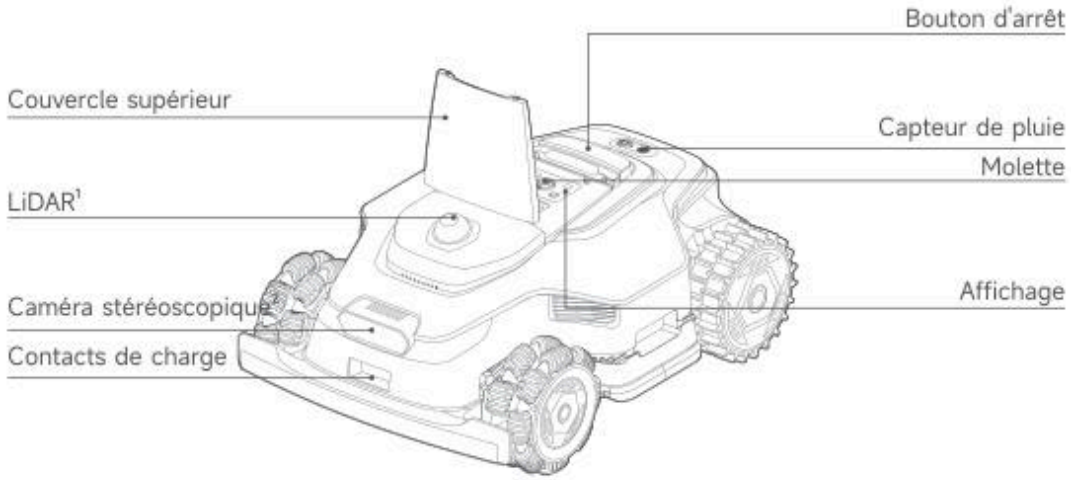
❾ Tournevis

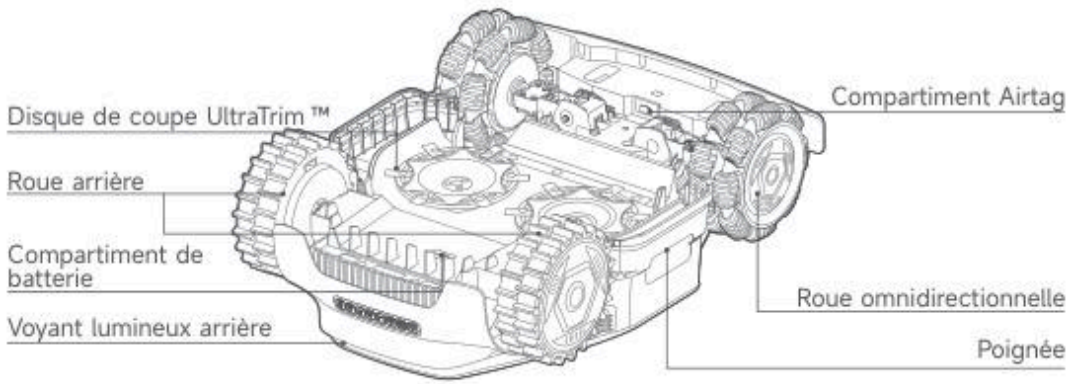
❿ Manuel d'utilisation

⓫ Chiffon non pelucheux

⓬ Guide de démarrage rapide

2.2 Présentation du produit





1 : Le LiDAR aide à obtenir des informations sur l'environnement et facilite le positionnement du robot, l'évitement des obstacles et la détection de l'eau et de la saleté. D'après les tests en laboratoire réalisés par MOVA, la portée de détection (à 100 klx) est de 30 m (98,4 pi) avec une réflectivité de 10 % et de 70 m (229,7 pi) avec une réflectivité de 80 %. Le champ de vision est de 360° .

2 : La caméra stéréoscopique détecte les obstacles, les limites de la pelouse et la présence humaine. L'angle de vue est de 120° (horizontal), 75° (vertical), 120° (diagonal). La résolution est de 2 MP.

Voyant lumineux arrière

Couleur	Signification
Rouge fixe	Le robot fonctionne normalement ou est en veille.
Rouge pulsant	Le robot est en cours de recharge dans la station de charge.
Rouge fluide	Le robot est en mode de tonte décalée, avec son disque de coupe décalé latéralement pour une coupe plus nette des bordures.
Rouge clignotant à haute fréquence	Une erreur s'est produite.

2.3 Présentation du service de liaison

Le service de liaison fournit une connectivité cellulaire 4G et une fonctionnalité GPS.

- La connectivité réseau 4G vous permet de surveiller à distance l'état de votre robot et de lancer des tâches de tonte sans connexion Wi-Fi.
- Le GPS intégré vous permet de suivre la localisation en temps réel du robot dans Google Maps via l'application et de recevoir des notifications s'il sort de la zone désignée sur la carte.

Activez le service de liaison

Le service de liaison s'active automatiquement lorsque vous mettez votre robot sous tension. Vous verrez le bouton s'allumer sur l'écran du robot et dans l'application, confirmant la réussite de l'activation. Pour vérifier l'état du service de liaison et sa date d'expiration, allez à **Page Appareil** > ⋮ > **Connexions** > **Service de liaison.**

Le service de liaison est offert gratuitement pendant une période spécifiée dans la section ***Specifications***, à compter de la date d'activation. Pour prolonger le service après expiration, veuillez contacter le service après-vente MOVA.

Remarque :

- Le service de liaison sera verrouillé s'il n'est pas renouvelé dans les trois mois suivant son expiration. Pour réactiver le service, veuillez contacter l'équipe du service après-vente de MOVA. La réactivation peut entraîner des frais.
- Le service de liaison est conçu exclusivement pour être utilisé avec les tondeuses à gazon MOVA. Tout état anormal détecté dans le service de liaison peut entraîner la suspension de votre service. Si cela se produit, veuillez contacter le service après-vente MOVA qui vous aidera à rétablir le service.

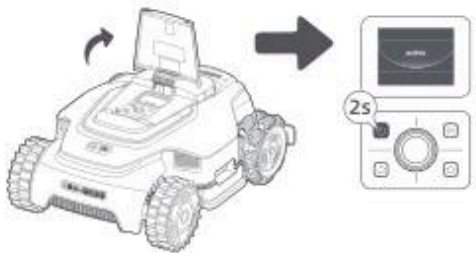
2.4 Présentation du compartiment Airtag

Le compartiment Airtag peut accueillir un AirTag ou d'autres dispositifs de suivi qui vous aident à localiser et à suivre votre robot.

Remarque : aucun AirTag n'est inclus. Veuillez préparer le vôtre.

Pour installer ou retirer des AirTags :

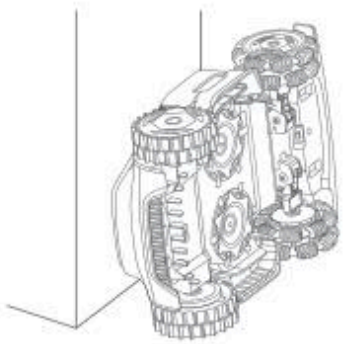
❶ Mettez le robot hors tension.



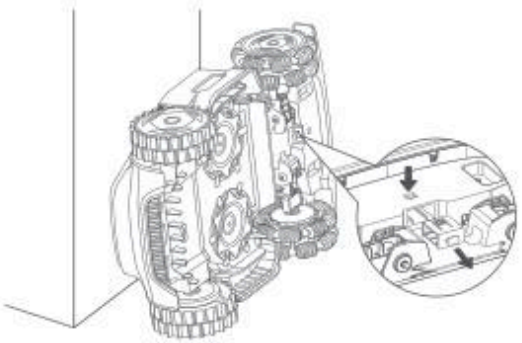
❷ Recouvrez le LiDAR de son couvercle de protection.



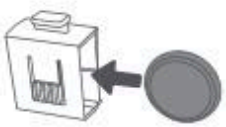
❸ Placez le robot sur le côté et appuyez-le fermement contre un mur. Assurez-vous que l'affichage, la caméra et le LiDAR ne sont pas appuyés contre une surface.



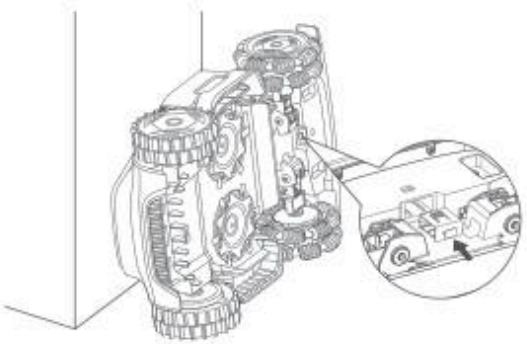
❹ Appuyez sur la boucle pour retirer le support AirTag.



❺ Insérez l'AirTag dans le support ou retirez-le du support.



❻ Réinstallez le support.



3 l'installation

3.1 Choisissez un emplacement approprié

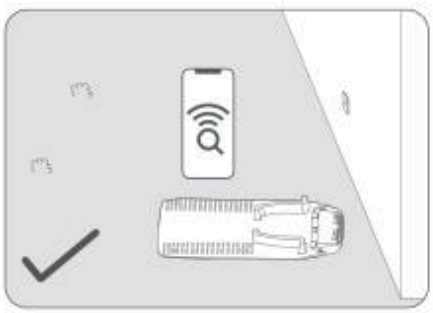
Placez la station de charge sur une surface plane près du bord de la pelouse et à proximité d'une prise de courant. Assurez-vous que l'emplacement répond aux exigences suivantes :

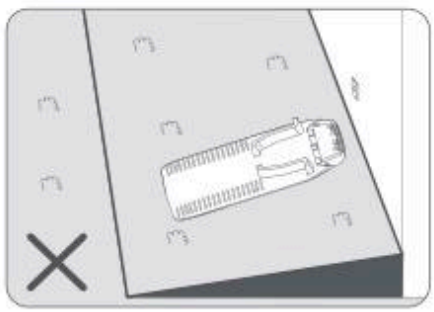
• La zone dispose d'un signal Wi-Fi puissant.

Remarque : utilisez votre appareil mobile pour vérifier la puissance du signal Wi-Fi de l'emplacement. Un signal Wi-Fi puissant garantit une connexion stable entre le robot et l'application.

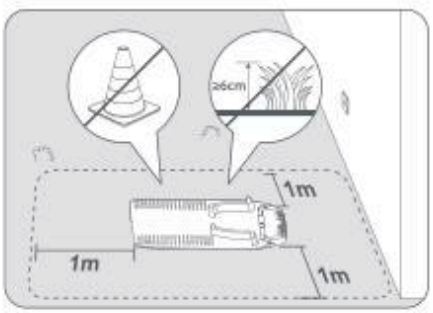
• Le sol est suffisamment meuble pour permettre l'installation des piquets.

• Le terrain est plat. Toute pente peut faire glisser le robot en arrière et lui faire perdre le contact.



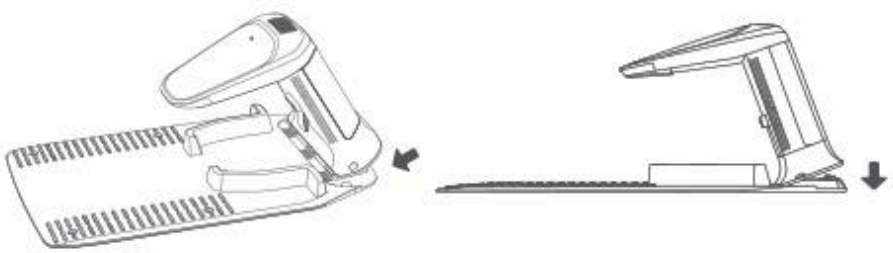


- Laissez au moins **1 m (39,4 po)** d'espace libre sans obstacle à gauche, à droite et devant la station de charge.
- L'herbe autour de l'emplacement doit être coupée à moins de **6 cm (2,4 po)**.
- Si l'herbe est plus haute, veuillez d'abord la tondre à l'aide d'une tondeuse manuelle. L'herbe haute peut empêcher le robot de retourner à la station de charge.

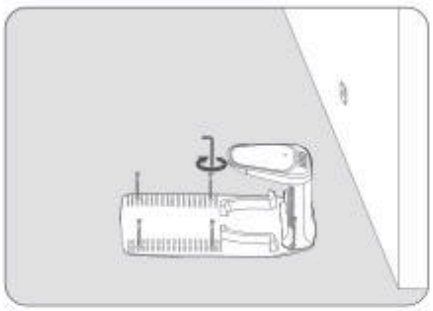


3.2 Installation de la station de charge

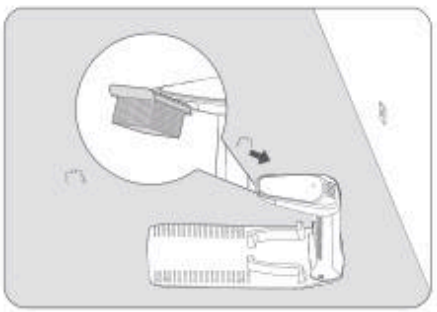
❶ Insérez la tour de charge dans la plaque de base jusqu'à ce que vous entendiez un clic.



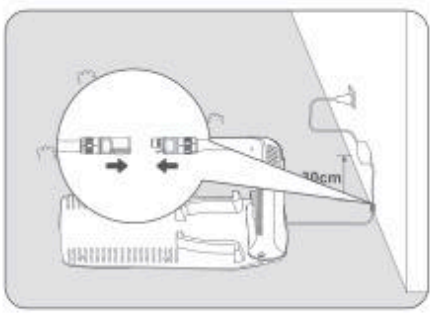
❷ Fixez la plaque de base au sol avec les piquets et la clé hexagonale fournis.



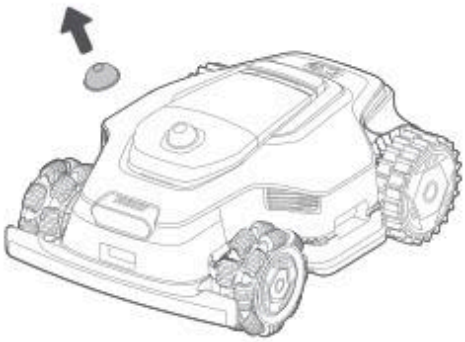
❸ Insérez la brosse de nettoyage dans la tour de charge en alignant la languette sur la fente.



❹ Branchez l'alimentation à la rallonge puis branchez-la sur une prise de courant. Veuillez maintenir l'alimentation à au moins **30 cm (11,8 po)** au-dessus du sol.
Remarque : L'indicateur LED de la station de charge est **bleu fixe** lorsque celle-ci est sous tension.



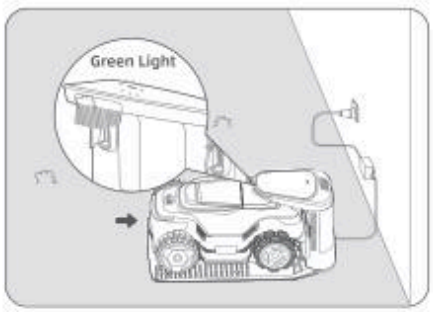
❺ Retirez le couvercle de protection LiDAR.



❻ Placez le robot dans la station de charge pour le recharger. Assurez-vous que les contacts de charge du robot et de la station de charge sont correctement connectés.

Remarque :

- Le voyant lumineux clignote en vert lorsque le robot se charge correctement dans la station de charge.
- Si vous souhaitez ajouter un garage pour une protection supplémentaire, utilisez le garage MOVA assorti, disponible dans les magasins locaux ou en ligne. L'utilisation d'un Garage MOVA autre que l'original peut entraîner des problèmes lors de la recharge.



Indicateur LED sur la station de charge

Couleur de la lumière de l'indicateur LED	Signification
Rouge clignotant/fixe	1. Il y a un problème avec la station de charge (par exemple, un problème avec le courant ou la tension de recharge).
	2. Le robot s'installe dans la station de charge, mais la charge est anormale (par exemple, les contacts de charge ont un court-circuit).
Bleu fixe	La station de charge est alimentée en électricité. Le robot n'est pas dans la station de charge.
Vert pulsant	Le robot est en cours de recharge dans la station de charge.
Vert fixe	Le robot s'amarre à la station de charge et : 1. Il est complètement chargé, ou 2. Il ne se recharge pas car l'heure actuelle est en dehors de la période de recharge spécifiée.

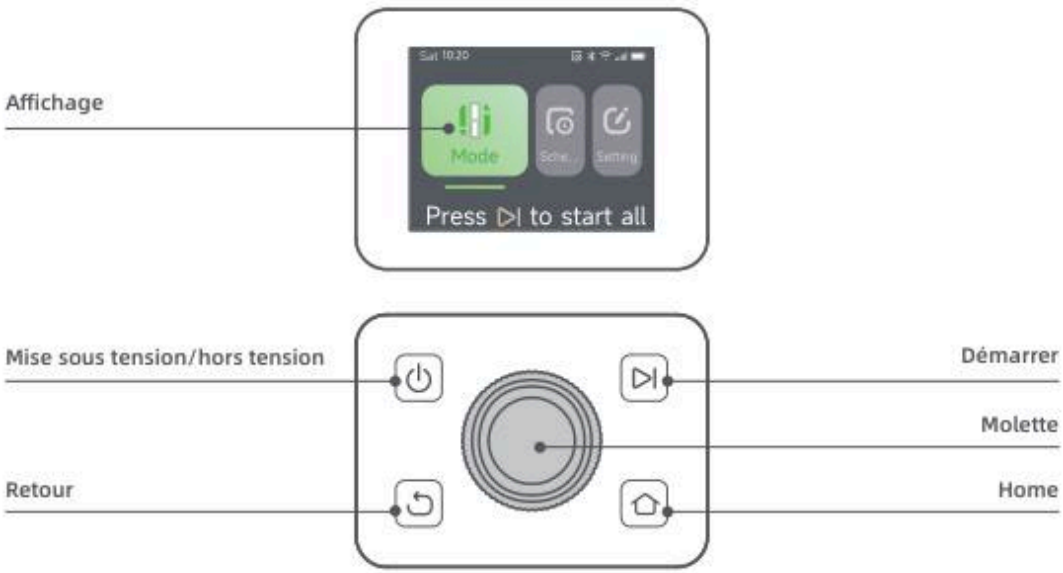
4 Préparation pour la première utilisation

4.1 Familiarisation avec le panneau de contrôle

Le panneau de contrôle situé à l'intérieur du couvercle supérieur offre les fonctions suivantes.

- **Modes :** Commutation entre la tonte de toute la surface et la tonte des bords.
- **Programme :** Affichez et activez/désactivez le **« Programme printemps/été » et le « Programme automne/hiver »**.
- **Paramètres :** Accédez aux configurations de tonte telles que l'efficacité de tonte, la hauteur de tonte, la hauteur d'évitement des obstacles et la protection contre le gel/la pluie. Vous pouvez également gérer les configurations du robot, y compris le code PIN, le volume, la langue, etc.

Remarque : Les fonctionnalités peuvent être mises à jour en fonction de la version du logiciel.



Affichage

Icône	Statut
	Niveau de batterie (affiche le niveau actuel de la batterie)
	Chargement (le robot s'est correctement connecté à la station de charge)
	Bluetooth (Le robot est connecté à l'application via Bluetooth.)
	Wi-Fi (Le robot est connecté à l'application via un réseau Wi-Fi.)
	Service de liaison (Le service de liaison est activé.)
	Programme (une tâche est programmée pour aujourd'hui et n'a pas encore commencé)

Boutons

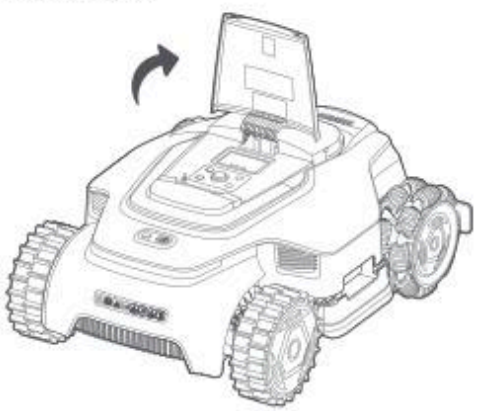
Bouton	Fonction
Marche/Arrêt ⏻	Appuyez sur le bouton ⏻ et maintenez-le enfoncé pendant 2 secondes pour allumer le robot.
	Pour éteindre le robot, assurez-vous qu'il ne se trouve pas dans la station de charge. Appuyez sur ⏻ pendant 2 secondes, puis saisissez le code PIN pour confirmer.
Démarrer ▷|	Pour démarrer la tonte de toute la surface ou reprendre les tâches mises en pause, appuyez sur le bouton ▷| et refermez le couvercle supérieur du robot pour confirmer.
Home ⌂	Pour renvoyer le robot à la station de charge, appuyez sur le bouton ⌂ et fermez le couvercle supérieur du robot pour confirmer.
Retour ⮌	Pour remonter d'un niveau dans le menu, appuyez sur le bouton ⮌.
Molette	Pour confirmer la sélection dans les menus, appuyez sur la molette.
	Pour activer le mode d'appairage Bluetooth, appuyez sur la molette pendant 3 secondes.
	Pour naviguer dans le menu, faites pivoter la molette dans le sens horaire/antihoraire.
Démarrer + Retour	Pour réinitialiser le robot, appuyez sur le bouton ▷| et le bouton ⮌ et maintenez-les enfoncés pendant 3 secondes.
Home + Retour	Maintenez enfoncés le bouton ⌂ et le bouton ⮌ pendant 3 secondes pour accéder à la page **À propos de** dans les paramètres. La page À propos disparaîtra dans les 5 secondes.
Arrêt	Appuyez sur le **bouton d'arrêt** pour arrêter le robot. Le code PIN doit être saisi sur le panneau de contrôle pour reprendre l'opération.

4.2 Paramètres initiaux

Complétez les paramètres de base avant que le robot ne soit prêt à fonctionner.

4.2.1 Réglage de la langue et du code PIN

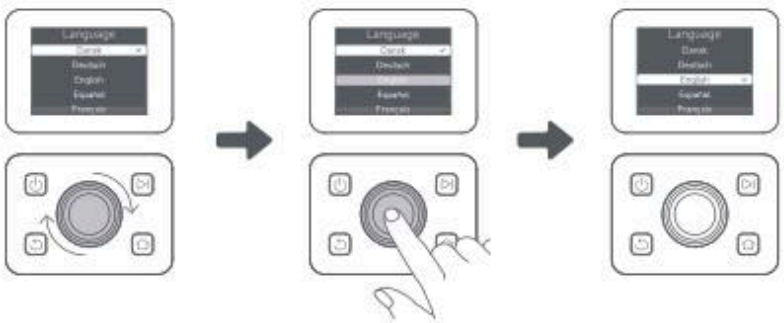
❶ Ouvrez le couvercle supérieur du robot.



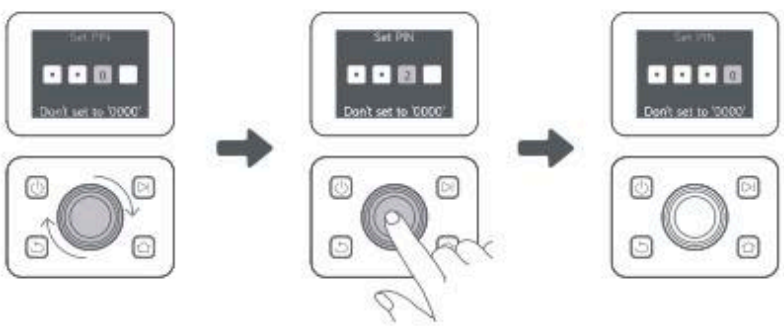
❷ Appuyez sur le bouton ⏻ du panneau de contrôle et maintenez-le enfoncé pendant 2 secondes pour allumer le robot.
Remarque : Le robot s'allume automatiquement lorsqu'il se connecte à la station de charge.



❸ **Sélectionnez la langue de votre choix**
Faites pivoter la molette dans le sens horaire pour descendre et dans le sens antihoraire pour monter afin de sélectionner votre langue. Appuyez sur la molette pour confirmer.



❹ **Définir le code PIN**
a. Tournez la molette pour sélectionner un chiffre entre 0 et 9.
Faites pivoter dans le sens horaire pour augmenter le chiffre et dans le sens antihoraire pour le diminuer.
b. Appuyez sur la molette pour confirmer et régler le chiffre suivant.
c. (En option) Pour modifier le chiffre précédent, tournez la molette dans le sens inverse des aiguilles d'une montre jusqu'au chiffre 0 et continuez à tourner encore une fois.
Important : veuillez ne pas définir le code PIN sur « 0000 ».



d. Saisissez à nouveau le code PIN pour terminer le réglage du code PIN.
Remarque : Une fois votre code PIN défini, vous pouvez le mettre à jour à tout moment en accédant à **Paramètres> Modifier le code PIN** dans l'application ou en sélectionnant **Paramètres> Modifier PIN** sur l'affichage.

4.2.2 Connexion du robot à Internet

Avant la configuration du réseau :

- Assurez-vous que le robot et votre appareil mobile sont sur le même réseau Wi-Fi.
- Assurez-vous que votre appareil mobile se trouve à moins de **10 m (32,8 pi)** du robot.
- Activez la fonction Bluetooth sur votre appareil mobile.

❶ Scannez le code QR pour télécharger l'application MOVAhome sur votre appareil mobile.
Vous pouvez également télécharger l'application MOVAhome depuis l'App Store ou Google Play.

OU

Download on the App Store

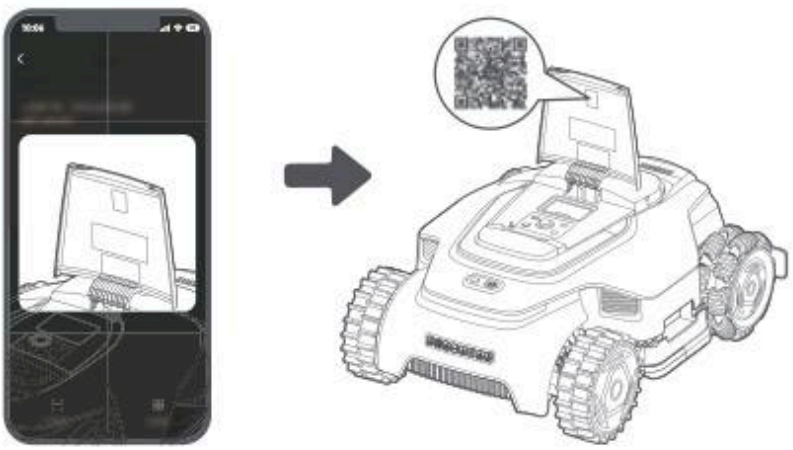
Get it on Google Play

MOVAhome

❷ Ouvrez l'application MOVAhome, créez un compte et connectez-vous.

❸ Connectez-vous via l'une des méthodes suivantes :

- Code QR : allez à **Appareil** et sélectionnez **Scanner pour se connecter.** Scannez le code QR situé à l'intérieur du couvercle supérieur du robot pour vous connecter.



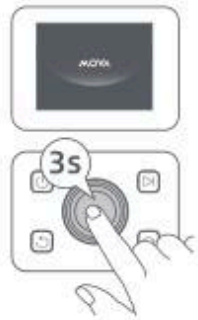
- Ajout manuel : allez à **Appareil** et sélectionnez **Ajouter**. Sélectionnez ensuite votre modèle de robot pour vous connecter.
- Détection automatique : le robot recherche les appareils à proximité. Appuyez sur votre robot dans la liste des appareils découverts pour le connecter.

❹ Suivez les instructions de l'application pour terminer la connexion au réseau Wi-Fi.

Important :

- Veuillez utiliser un réseau à bande unique de fréquence 2,4 GHz.
- Assurez-vous que votre réseau Wi-Fi ne dispose pas d'un pare-feu et n'est pas crypté. Sinon, la configuration du réseau pourrait échouer.

❺ Appuyez sur la molette du panneau de contrôle et maintenez-la enfoncée pendant 3 secondes. Le robot passe en mode d'appairage Bluetooth.



❻ Suivez les instructions de l'application pour terminer l'appairage.
Remarque : Le service de liaison permet de contrôler à distance sans Wi-Fi, mais une connexion Wi-Fi est recommandée pour des performances optimales.

4.2.3 Autres paramètres

Dissociation du robot

Le robot est automatiquement associé au compte MOVAhome une fois l'appairage réussi. Chaque appareil ne peut être lié qu'à un seul compte. Il ne peut pas être associé à un autre compte en même temps.
Pour associer le robot à un nouveau compte, vous devez d'abord le dissocier. Pour le dissocier :
1. Ouvrez l'application MOVAhome. Allez à **Appareil**.
2. Localisez le nom de votre robot. Si plusieurs robots sont associés à votre compte MOVAhome, balayez vers la gauche ou vers la droite pour accéder à la page du robot que vous souhaitez modifier.
3. Appuyez sur le nom du robot dans le coin supérieur gauche.
4. Sélectionnez **Supprimer**.

Remarque : lorsqu'un robot est supprimé du compte MOVAhome, toutes les données utilisateur acquises par le robot sont effacées du serveur.

Partagez votre robot

1. Appuyez sur le nom du robot dans le coin supérieur gauche.
2. Sélectionnez **Partage d'appareil**.

Déconnexion et suppression du compte

1. Allez à **Moi > Paramètres > Généralités > Compte.**
2. Sélectionnez **Déconnexion** ou **Suppression du compte.**

Réinitialisation de votre robot

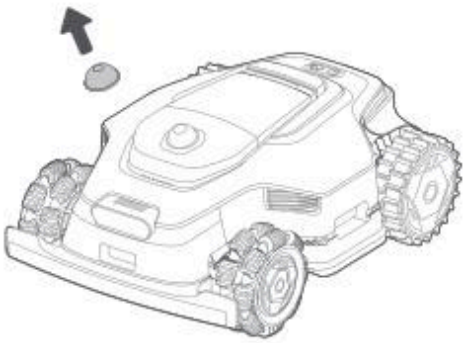
Une fois que vous réinitialisez le robot aux paramètres d'usine, toutes les données enregistrées sur le robot sont effacées. Vous pouvez réinitialiser votre robot de l'une des manières suivantes :

- Appuyez simultanément sur les boutons **Démarrer** et **Précédent** pendant 3 secondes sur le panneau de contrôle.
- Accédez aux **Paramètres** et sélectionnez **Réinitialiser le robot** via l'affichage.

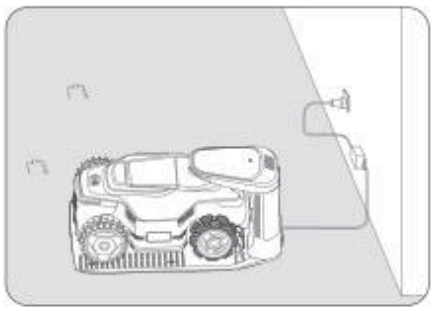
5 Cartographiez votre jardin

Important : avant de procéder à la cartographie, veuillez vérifier les points suivants :

- Le niveau de batterie du robot est supérieur à 50 %.
- Le couvercle de protection du LiDAR est retiré.



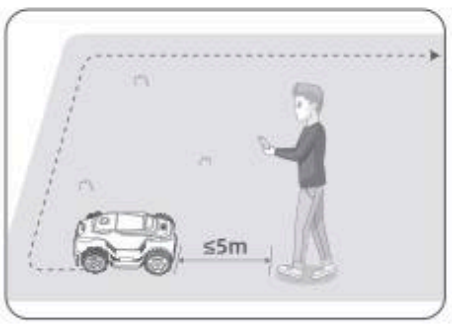
- Le couvercle supérieur est fermé.
- Le robot se connecte correctement à la station de charge.



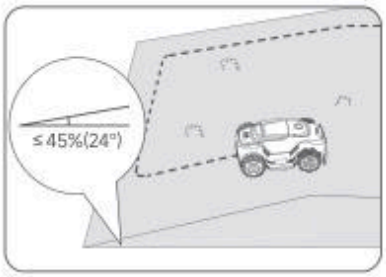
5.1 Création de frontière virtuelle

Avant de commencer le processus de cartographie, veuillez garder à l'esprit les points suivants :

- Restez à moins de **5 m (16,4 pi)** derrière le robot pendant le processus de cartographie.

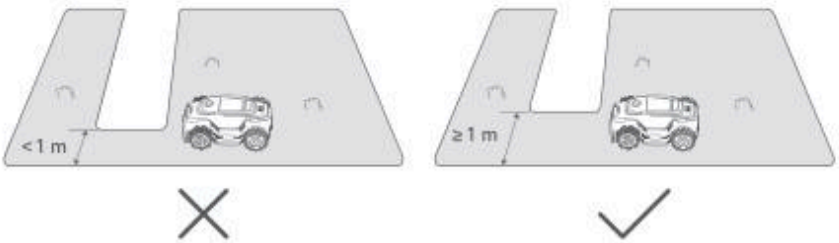


- Le robot peut franchir des pentes dont l'inclinaison peut atteindre **80 % (38,7°)**. Cependant, pour obtenir de meilleurs résultats de tonte, il est recommandé de maintenir la pente des zones de travail en dessous de **45 % (24°)**.

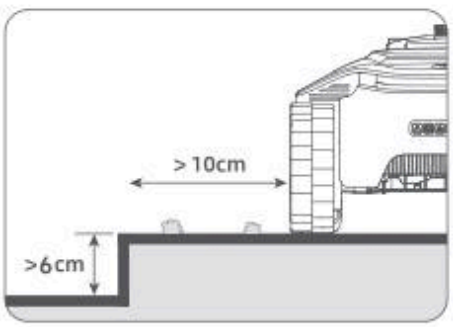


Remarque : Si la frontière est définie sur des pentes supérieures à **45 % (24°)**, le robot peut légèrement glisser au-delà de la frontière.

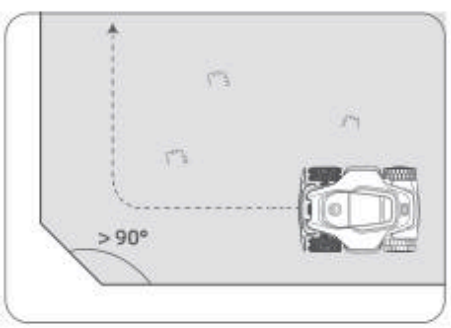
- Pour les zones plus étroites que **1 m (39.4")**, veuillez les définir comme chemins afin de permettre au robot de passer. Pour plus d'informations, consultez ***Definition d'un chemin***.



- Si votre pelouse dépasse de plus de **6 cm (2,4 po)** le sol adjacent, maintenez le robot à au moins **10 cm (3,9 po)** du bord. Si votre pelouse est au même niveau que le sol adjacent, le robot peut traverser le périmètre pour obtenir des résultats de tonte optimaux le long des bords.

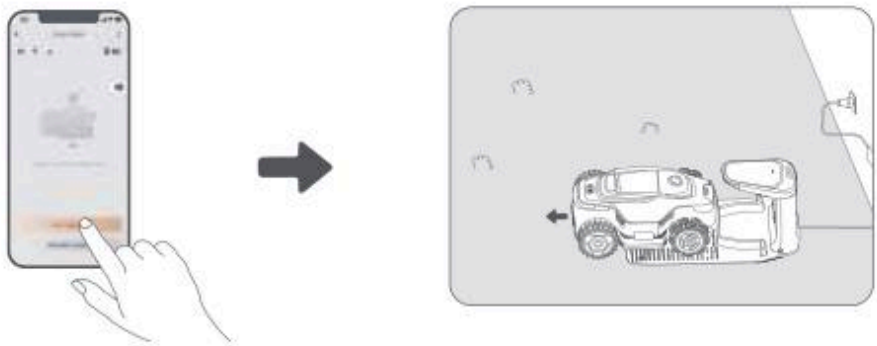


- Assurez-vous que les angles de rotation sont supérieurs à **90°** . Pour les angles inférieurs à 90° , il peut être difficile pour le robot d'obtenir une coupe nette.



Démarrer la cartographie :

1. Appuyez sur **Démarrer la cartographie** dans l'application. Le robot vérifiera son état et s'étalonnera.



Attention : il quittera automatiquement la station de charge pour procéder à l'étalonnage. Soyez prudent.

2. Guidez le robot à distance jusqu'au bord de votre pelouse et appuyez sur **Définir le point de départ** pour établir le point de départ de la limite.



3. Cartographie de la zone de travail. Les deux méthodes suivantes sont prises en charge.

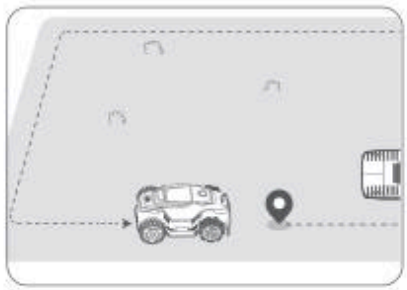
- Commandez à distance le robot pour qu'il se déplace le long du périmètre de votre pelouse afin de délimiter la zone de travail.
- Activez le mode de détection automatique des limites pour délimiter la zone de travail. Grâce à un algorithme d'IA avancé, le robot peut identifier les limites sans avoir besoin d'être guidé manuellement.



Important :

- Le mode **Détection automatique des limites** nécessite des limites de pelouse claires et doit être utilisé de jour pour garantir une bonne visibilité. Évitez d'utiliser cette fonction en cas de faible luminosité ou de pluie.
- Nous vous recommandons de suivre le robot lorsque vous utilisez le mode de détection automatique des limites. Si le robot ne parvient pas à détecter les limites avec précision, vous pouvez quitter le mode de détection automatique des limites et passer à la télécommande à tout moment.
- Assurez-vous que la caméra frontale du robot est propre et dégagée.

4. Lorsque le robot revient à moins de **1 m (39,4 po)** du point de départ, vous pouvez appuyer sur **Fermer la limite** pour terminer le réglage des limites.



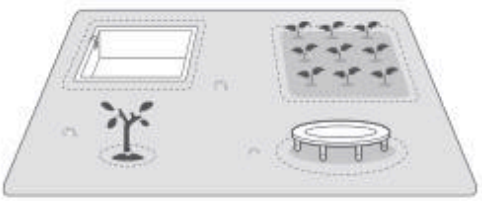


5. (Facultatif) Modification de la carte.

Vous pouvez également accéder à **Page Appareil** >  > **Modifier** pour régler la carte après avoir terminé la cartographie.

❶ Définir la zone interdite

Bien que le robot puisse éviter automatiquement les obstacles, il est nécessaire de définir les zones présentant un risque de chute, telles que les piscines et les bacs à sable, comme zones interdites. Pour les objets que vous souhaitez protéger (comme un parterre de fleurs, un trampoline, un potager ou une racine d'arbre exposée), veuillez les définir comme des zones interdites.

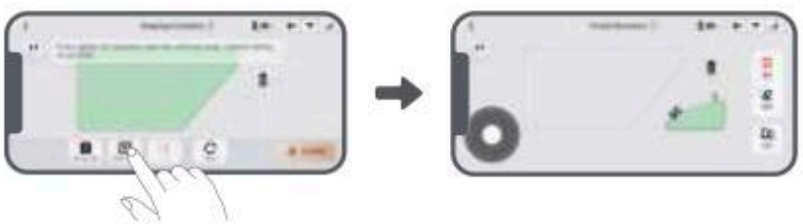


❷ Ajout ou extension des zones

• Pour créer plus de zones

Si votre pelouse est séparée par des routes ou si vous avez plusieurs pelouses isolées, vous pouvez continuer à créer des zones de travail.

Remarque : si votre jardin comporte des allées en pierre, délimitez-les comme des zones séparées. Tracez ensuite des chemins de liaison pour que le robot puisse naviguer entre les zones.



• Pour étendre des zones existantes

Vous pouvez étendre une zone existante en créant la zone que vous souhaitez inclure. Si les deux zones se chevauchent, elles seront automatiquement fusionnées.

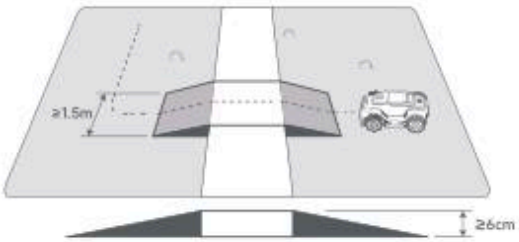


❸ Définition d'un chemin

Pour les zones isolées, veuillez créer un chemin pour les relier. Les zones isolées sans chemin seront inaccessibles au robot.

Remarque : Par défaut, le robot se déplace uniquement le long du chemin sans tondre l'herbe.

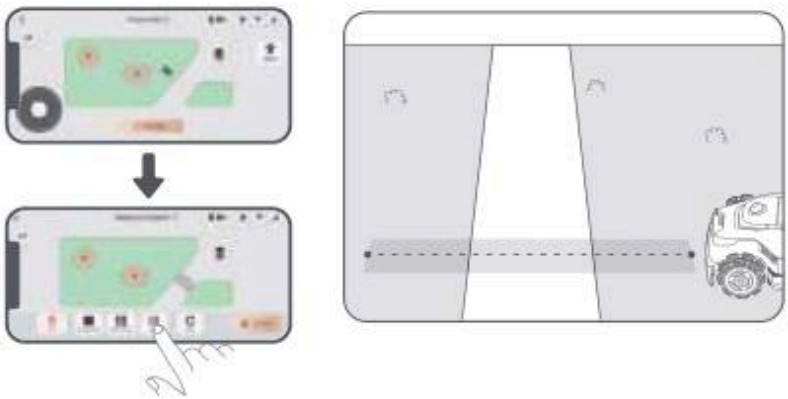
Important : si votre pelouse est divisée par des passages d'une hauteur supérieure à **6 cm (2,4 po)**, placez un objet dont la pente est égale à la hauteur du passage (une rampe, par exemple).



• Pour relier deux zones de travail isolées

Pour les zones isolées, veuillez créer des chemins pour les relier. Sinon, elles seront inaccessibles au robot.

Important : assurez-vous que le début et la fin du chemin se trouvent dans la zone de travail.

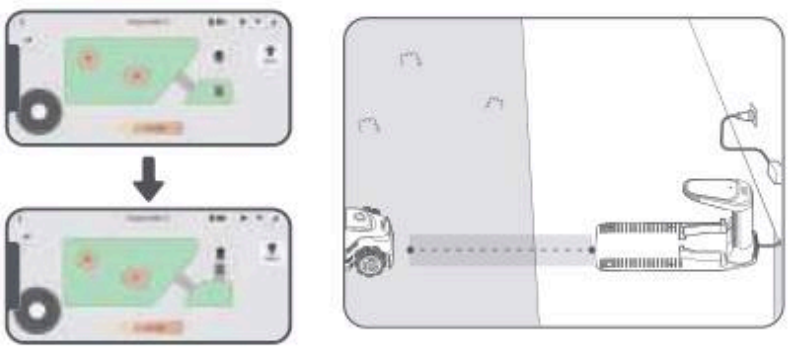


• Pour connecter la zone de travail et la station de charge

Si votre station de charge ne se trouve pas dans la zone de travail, vous devez créer un chemin pour la relier à la zone de travail.

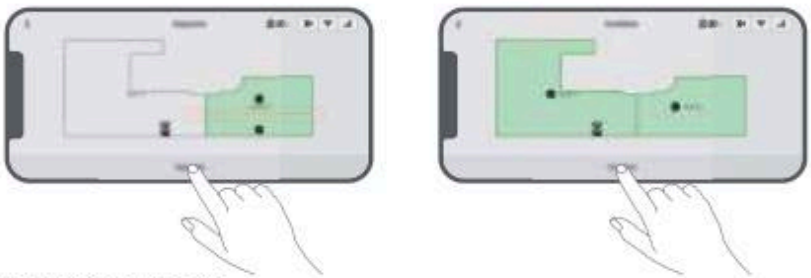
Important :

- Assurez-vous qu'une extrémité se trouve à l'intérieur de la zone de travail et que l'autre extrémité se trouve juste devant la station de charge. Il est conseillé d'aligner le chemin sur la station de charge.
- Lorsque vous créez des chemins pour relier la zone de travail et la station de charge, n'installez pas le robot à distance dans la station de charge. Dans le cas contraire, le LiDAR peut être bloqué, ce qui peut entraîner un échec de la cartographie.



❹ Séparer et combiner des zones

Divisez une zone en zones plus petites ou fusionnez des zones qui ont été divisées en une zone plus grande.



6. Appuyez sur **Terminer la carte.**

Important :

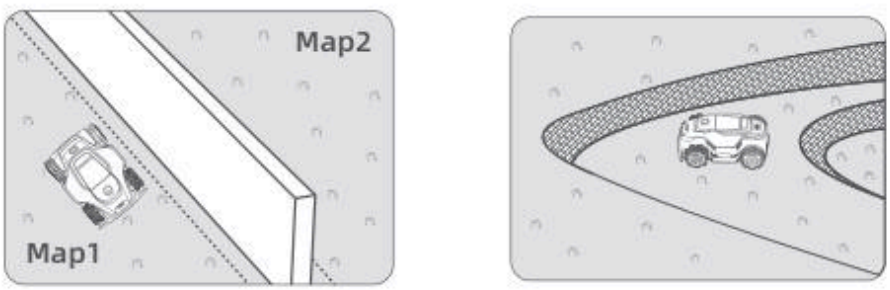
- Ne déplacez pas manuellement le robot lors de la création de la limite, car cela pourrait entraîner l'échec de la cartographie.
- Lorsque la cartographie commence, ne connectez pas le robot à distance à la station de charge avant que le processus de cartographie soit terminé. Dans le cas contraire, le LiDAR peut être bloqué, ce qui peut entraîner un échec de la cartographie.

5.2 Ajout d'une deuxième carte

La fonction Double carte est conçue pour les situations où le robot ne peut pas se déplacer de manière autonome entre des pelouses distinctes ou lorsque plusieurs cartes sont nécessaires.

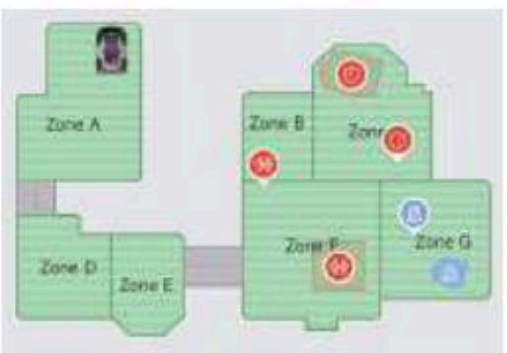
Vous devrez peut-être créer une deuxième carte si :

- Vos pelouses avant et arrière ne peuvent pas être reliées.
- Il existe une différence de hauteur importante entre les zones de pelouse.
- Vous possédez plusieurs propriétés, mais un seul robot.
- La superficie de votre pelouse est trop importante pour une seule carte.



Remarque : si vos pelouses sont reliées entre elles et que leur superficie totale est inférieure à la capacité du robot, utilisez plutôt une configuration multi-zones.

Pour cartographier la deuxième pelouse :



Pour cartographier la deuxième pelouse :

1. Préparez la station de charge.

   • Si vous avez acheté une deuxième station de charge, installez-la sur la deuxième pelouse.

   • Sinon, déplacez manuellement le robot et sa station de charge pour démarrer la cartographie de la deuxième pelouse.

2. Allez à **Page Appareil >** et appuyez sur **Ajouter une carte** dans MOVAhome pour créer la deuxième carte.

3. Une fois que vous avez terminé la deuxième carte, vous pouvez passer d'une carte à l'autre via > Utiliser.



Remarque :

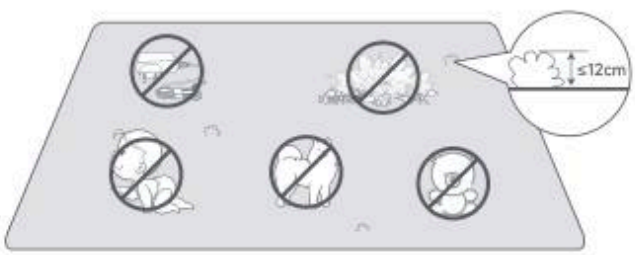
- Après avoir changé de carte, les programmes et les paramètres de tonte de la carte actuelle seront appliqués.
- Vous pouvez acheter une station de charge supplémentaire à installer sur la deuxième carte pour plus de commodité. Avec une station de charge séparée installée dans la deuxième carte, il vous suffit de déplacer manuellement le robot entre les deux cartes.

6 Fonctionnement

6.1 Démarrer la tonte pour la première fois

Conseils avant de tondre :

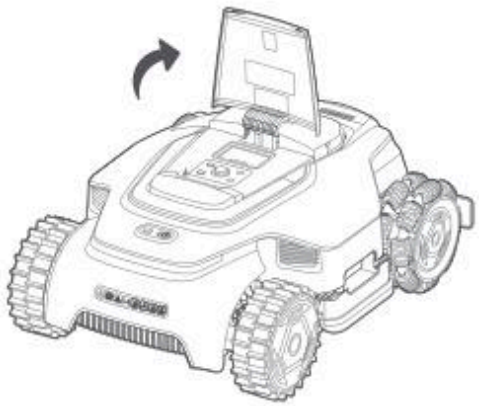
- Utilisez une tondeuse manuelle pour tondre l'herbe à une hauteur maximale de **12 cm (4,7 po)**.
- Débarrassez la pelouse de tous les obstacles, notamment les débris, les tas de feuilles, les jouets, les fils et les pierres. Assurez-vous qu'aucun enfant ni animal domestique ne se trouve sur la pelouse lorsque le robot tond.
- Comblez les trous dans la pelouse.
- Définissez les préférences de tonte dans l'application à l'avance (par exemple, l'efficacité de tonte, la hauteur de tonte et la direction de la tonte).



Vous pouvez choisir l'une des deux méthodes suivantes pour démarrer la tonte.

a) Démarrage via le panneau de contrôle

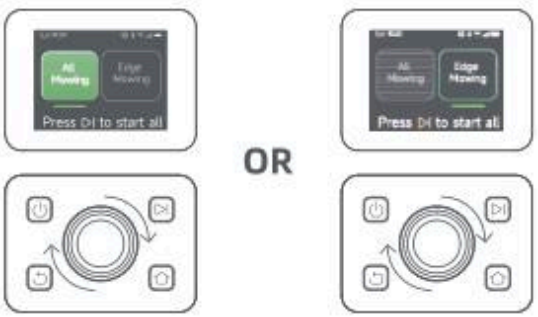
1. Ouvrez le couvercle supérieur du robot.



2. Sélectionnez **Modes** sur l'affichage et appuyez sur la molette.



3. Faites pivoter la molette pour sélectionner le mode de tonte.



4. Appuyez sur le bouton ▷| et fermez le couvercle supérieur du robot pour confirmer. Le robot quittera la station de charge et commencera la tonte de toute la surface.



b) Démarrage via l'application

1. Ouvrez l'application.
2. Sélectionnez un mode de tonte et appuyez sur **Démarrer la tonte** pour commencer à tondre.



6.2 Tondre la pelouse avec double carte

1. Déplacez manuellement le robot sur la carte que vous souhaitez tondre.
2. Sélectionnez la carte correcte dans l'application avant de commencer à tondre.

Remarque : Après avoir changé de carte, les programmes et les paramètres de tonte de la carte actuelle seront appliqués.

Comment gérer les problèmes de batterie faible ou de charge ?

Pour les tâches avec une seule station de charge, si vous ne déplacez pas manuellement la station de charge avec le robot vers la deuxième carte, le robot risque d'épuiser sa batterie et d'afficher un message d'échec de chargement, car il ne pourra pas localiser la station de charge. Pour résoudre ce problème, veuillez suivre les étapes suivantes :

a. Déplacez manuellement le robot vers la carte où se trouve la station de charge pour le recharger.

b. Après le chargement, remettez le robot sur la carte d'origine. La tonte reprend automatiquement.

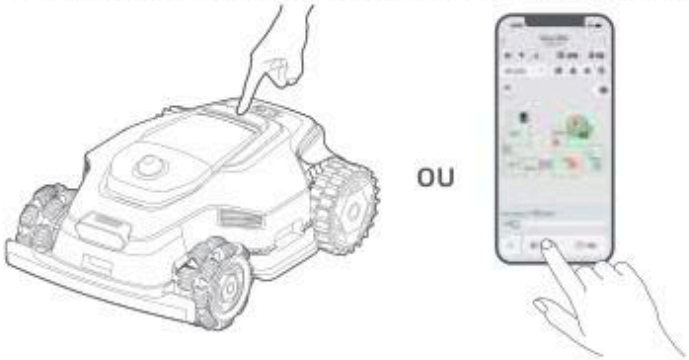
Important : ne modifiez pas la carte dans l'application au cours de cette procédure. Le robot se souvient ainsi de sa dernière position et peut reprendre là où il s'est arrêté.

c. Répétez ces étapes au besoin jusqu'à ce que toute la pelouse soit tondue.

6.3 Pause

Pour mettre en pause la tâche de tonte en cours, vous pouvez appuyer sur le bouton **Arrêter** du robot ou toucher **Pause** dans l'application.

Remarque : le robot ne peut pas être démarré directement via l'application après avoir appuyé sur le bouton **Arrêt**. Pour reprendre l'opération, entrez votre code PIN sur le panneau de contrôle.



6.4 Reprise

Pour reprendre la tâche lorsque le robot est en pause, appuyez sur le bouton ⏯, puis fermez le couvercle supérieur du robot pour confirmer. Le robot reprend la tâche de tonte précédente. Vous pouvez également appuyer sur **Continuer** dans l'application pour reprendre la tonte.

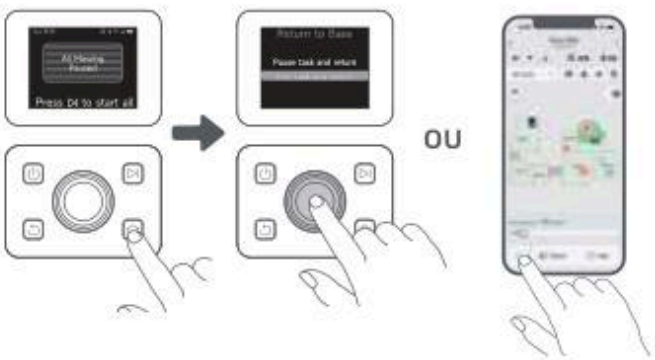


6.5 Retour à la station de charge

Pour renvoyer le robot à sa station de charge :

1. Appuyez sur ⌂ sur le panneau de contrôle.
2. Confirmez la mise en pause ou l'annulation de la tâche en cours.
3. Fermez le couvercle supérieur du robot pour confirmer. Le robot retournera automatiquement à la station de charge pour se recharger.

Sinon, vous pouvez renvoyer le robot dans l'application.



7 Application MOVAhome

Où vous pouvez en savoir plus

L'application MOVAhome est bien plus qu'une télécommande. L'application vous offre de nombreuses possibilités : régler divers paramètres à distance, essayer différents modes de tonte et ajuster les programmes de tonte.

7.1 Paramètres de tonte

Fonction	Emplacement dans l'application	Description
Modes de tonte	**Page Appareil > Boîte de sélection du mode** dans le coin supérieur gauche	Le robot offre différents modes de tonte. Vous pouvez passer d'un mode à l'autre via l'application, notamment la tonte de toute la surface, la tonte par zone, la tonte des bords, la tonte localisée et le mode manuel.
Programme	**Page Appareil >**	Une fois la première carte établie, le robot crée automatiquement deux programmes de tonte hebdomadaire en fonction de la taille de la pelouse, à savoir **« Programme printemps/été »** et **« Programme automne/hiver »**. Grâce à la fonction de programmation, vous pouvez laisser le robot se charger entièrement de la tonte quotidienne. Il vous suffit d'entretenir régulièrement le robot. **Remarque :** si vous craignez que le robot ne vous dérange ou ne dérange vos voisins lorsqu'il fonctionne de manière autonome à certaines heures, vous pouvez accéder à **Paramètres> Ne pas déranger** et définir l'heure de la fonction **Ne pas déranger** dans l'application.
Formes de tonte	**Page Appareil > > Modifier > Formes**	Personnalisez votre pelouse en y ajoutant des formes. Les formes définies seront exclues de la tonte dans tous les modes de tonte. Vous pouvez modifier leur position, leur taille ou les supprimer dans **Formes**.
Disque de coupe UltraTrim ™	**Page Appareil > > UltraTrim ™**	Le disque de coupe UltraTrim ™ est conçu pour se déplacer sur le côté lorsqu'il atteint les bords de la pelouse, ce qui garantit une coupe plus nette. Consultez l'application MOVAhome pour obtenir des instructions d'utilisation spécifiques.

7.2 Fonctions de protection contre les intempéries

Si vous craignez que des conditions météorologiques défavorables affectent le travail de tonte, vous pouvez activer les fonctions de protection contre les intempéries suivantes dans **Page Appareil >** dans l'application.

Fonction	Description
Protection contre la pluie	Lorsque cette fonction est activée, le robot interrompt automatiquement la tonte et retourne à la station de charge lorsqu'il pleut. Vous pouvez régler la durée de protection contre la pluie dans l'application. **Remarque :** Tondre de l'herbe mouillée peut endommager votre pelouse. Il est conseillé de prolonger la durée de la protection pour permettre à l'herbe de sécher avant de la tondre à nouveau.

Protection contre le gel	Tondre à des températures inférieures à **0 ° C (32 ° F)** peut causer des dommages permanents au gazon. Par mesure de sécurité, la batterie ne se chargera pas. Pour protéger votre pelouse et votre robot, vous pouvez activer la fonction de protection contre le gel. Lorsque cette fonction est activée, le robot interrompt automatiquement la tonte et retourne à la station de charge lorsque la température est inférieure à **0 ° C (32 ° F)** et reprend la tonte lorsque la température est supérieure à **0 ° C (32 ° F)** et que le robot peut se charger normalement.

7.3 Fonctions antivol et de sécurité

Cette section traite des fonctions antivol et de sécurité du robot, notamment des alarmes en cas de levage ou de déplacement hors carte, de la localisation en temps réel, des alertes en cas de présence humaine et d'un verrouillage parental afin d'éviter tout fonctionnement involontaire.
Pour activer les fonctions antivol et de sécurité, allez à **Page Appareil >** ⋮ dans l'application.

Fonction	Description
Alarme de levage	Lorsque cette fonction est activée, une alarme retentit immédiatement lorsque le robot est soulevé et celui-ci se verrouille. Pour reprendre le fonctionnement, saisissez d'abord le code PIN sur le robot.
Alarme hors carte	Lorsque cette fonction est activée, le robot est verrouillé et l'alarme se déclenche immédiatement s'il s'éloigne de la carte.
Localisation en temps réel	Lorsque cette fonction est activée, vous pouvez voir la position actuelle du robot sur Google Maps.
Alerte de détection de présence humaine	Lorsque cette fonction est activée, le robot vous avertit lorsqu'il détecte une présence humaine.
Verrouillage parental	Lorsque cette option est activée, le robot est verrouillé. Activez cette fonction si vous craignez que des enfants puissent utiliser le robot.

Remarque : Les fonctions d'alarme hors carte et de localisation en temps réel ne sont disponibles que lorsque le service de liaison est activé.

7.4 Fonctions de TrueGuard

Ce robot vous permet de garder un œil sur votre jardin grâce à des vidéos en temps réel et des patrouilles à des endroits spécifiques via l'application.

Fonction	Description
Vidéo en temps réel	Appuyez sur pour afficher un flux vidéo en direct de la caméra frontale du robot, ce qui vous permet de surveiller votre jardin à tout moment, où que vous soyez.
Patrouille	Lorsque le robot est en veille, vous pouvez l'envoyer patrouiller dans des zones ou des endroits spécifiques de votre jardin via l'application. Pour accéder à cette fonctionnalité, allez à > **Patrouille**.

7.5 Chargement

Vous pouvez régler les paramètres de chargement via **Page Appareil** > ⋮ > **Chargement** dans l'application.

7.5.1 Période de recharge personnalisée

La fonction de **Période de recharge personnalisée** vous permet de personnaliser la période de charge du robot en fonction d'heures spécifiques. Lorsque cette fonction est activée, le robot se charge lui-même pour atteindre un niveau de batterie sûr lorsque le niveau de la batterie est faible et qu'il n'y a pas de tâches de tonte, et il effectue une charge complète uniquement pendant la période de charge désignée.

7.5.2 Contrôle du niveau de batterie

- **Niveau de batterie pour la recharge automatique :** définissez les niveaux de batterie auxquels le robot retourne automatiquement à la station de charge.
- **Niveau de batterie pour la reprise des tâches :** définissez les niveaux de batterie auxquels le robot reprend automatiquement les tâches de tonte inachevées.

Remarque : l'équipe de développement de MOVA effectuera continuellement des mises à jour **OTA (par transmission radio)** et de la maintenance sur le micrologiciel et l'application. Vérifiez les notifications de mise à jour ou activez la fonction de **mise à jour automatique** pour maintenir le micrologiciel et l'application à jour et profiter de plus de fonctionnalités.

8 Entretien

Pour améliorer les performances et la durée de vie du robot, nettoyez-le régulièrement et remplacez les pièces usées selon la fréquence indiquée ci-dessous :

Pièce	Fréquence de remplacement
Lames	Toutes les 6 à 8 semaines ou plus tôt
Brosse de nettoyage	Tous les 12 mois ou plus tôt

Remarque :

- Vous pouvez vérifier le temps restant pour les lames et la brosse de nettoyage en naviguant vers **Page Appareil** > ⋮ > **Consommables et maintenance** dans l'application. Après avoir remplacé les consommables comme demandé, accédez à la page de détails du consommable et appuyez sur **J'ai remplacé** pour réinitialiser le minuteur.
- Si vous avez défini des zones de votre jardin pour le nettoyage et l'entretien réguliers du robot, vous pouvez définir des points d'entretien sur la carte en accédant à **Page Appareil** > ⋮ > **Aller au point d'entretien** > **Modifier le Point**. Une fois les points d'entretien définis, il vous suffit d'appuyer sur **Aller** pour diriger le robot vers les emplacements désignés afin de faciliter l'entretien.

8.1 Nettoyage

Nettoyez régulièrement votre robot pour éviter que l'herbe coupée et la saleté ne s'accumulent et n'obstruent le disque de coupe et les roues motrices, ce qui peut affecter ses performances de tonte, de déplacement vers la station et de déplacement sur le terrain. Nous recommandons d'utiliser un kit de nettoyage, disponible dans les magasins locaux ou en ligne.

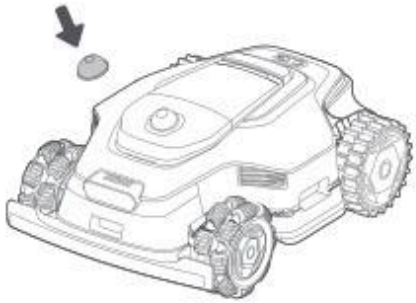
⚠ **Avertissement :** avant de procéder au nettoyage, veuillez éteindre le robot et débrancher la station de charge.

• **Le boîtier, le châssis et le disque de coupe :**

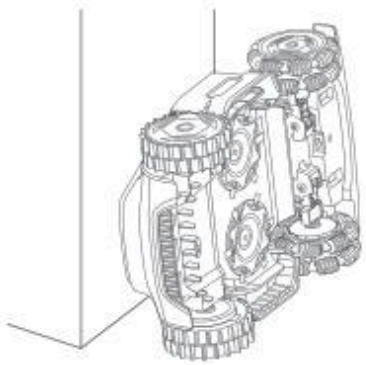
1. Mettez le robot hors tension.



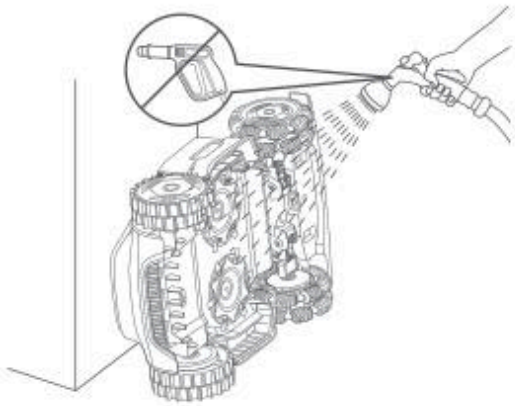
2. Recouvrez le LiDAR de son couvercle de protection.



3. Placez le robot sur le côté et appuyez-le fermement contre un mur. Assurez-vous que l'affichage, la caméra et le LiDAR ne sont pas appuyés contre une surface.



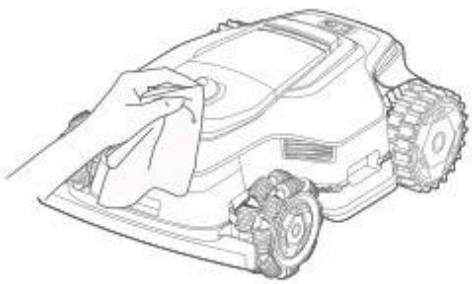
4. Nettoyez le boîtier, le disque de coupe et le châssis avec un tuyau d'arrosage.



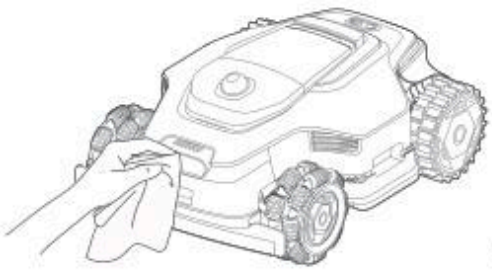
⚠ **Avertissement :** ne touchez pas les lames lors du nettoyage du châssis. Veuillez porter des gants pour le nettoyage.

Attention : veuillez ne pas utiliser de nettoyeur haute pression pour le nettoyage. N'utilisez pas de détergents pour le nettoyage.

5. Utilisez un chiffon non pelucheux pour nettoyer soigneusement le capteur LiDAR.

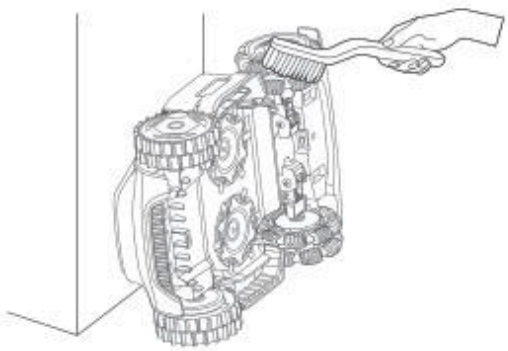


• **Contacts de charge et caméra frontale :**
Utilisez un chiffon propre pour essuyer les contacts de charge du robot et de la station de charge, et nettoyez également la caméra frontale. Veillez à ce que les contacts de charge et la caméra frontale restent secs après le nettoyage.





• **Roues motrices :**
Utilisez une brosse pour enlever la boue des roues afin d'assurer une bonne adhérence.



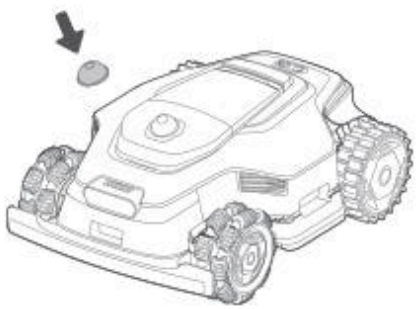
8.2 Remplacement des composants

• **Remplacement des lames**
Pour que les lames restent bien aiguisées, il convient de les remplacer régulièrement. Il est recommandé de remplacer les lames toutes les **6 à 8 semaines** ou plus tôt. N'utilisez que des lames d'origine MOVA.
Remarque : veuillez remplacer l'intégralité des 12 lames en même temps afin de garantir un système de coupe équilibré.

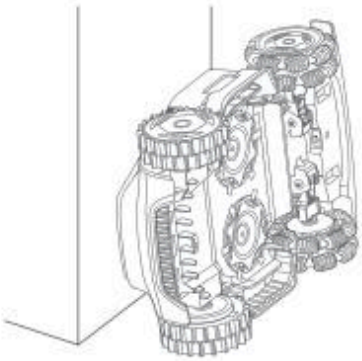
1. Mettez le robot hors tension.



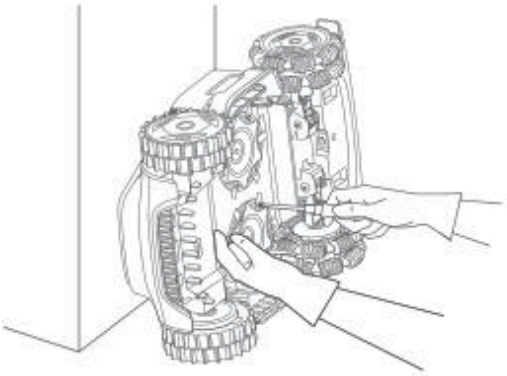
2. Recouvrez le LiDAR de son couvercle de protection.



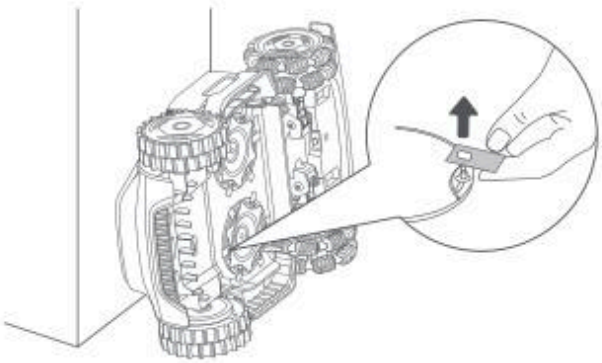
3. Placez le robot sur le côté et appuyez-le fermement contre un mur. Assurez-vous que l'affichage, la caméra et le LiDAR ne sont pas appuyés contre une surface.



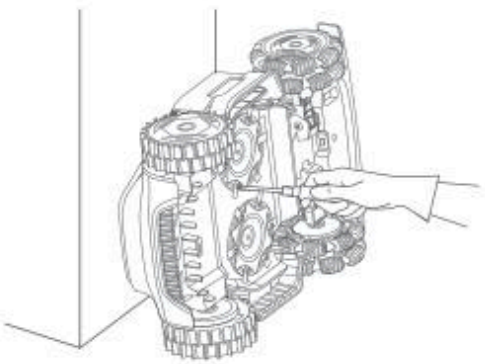
4. Desserrez les vis avec un tournevis cruciforme.



5. Retirez les 12 lames et les vis.



6. Alignez les nouvelles lames avec les trous du disque de coupe, puis fixez-les avec les vis.



• Remplacement de la brosse de nettoyage

Lorsque la brosse de nettoyage du capteur LiDAR est usée, ses poils peuvent s'effilocher ou se détériorer, ce qui affecte ses performances de nettoyage. Remplacez régulièrement la brosse de nettoyage afin d'obtenir un bon résultat. Il est recommandé de remplacer la brosse de nettoyage tous les**12 mois** ou plus tôt.



9 Batterie

9.1 Température de fonctionnement et de chargement

Le robot fonctionne normalement lorsque la température de la batterie est comprise entre **-6 ° C (21 ° F) et 57 ° C (135 ° F).**

Ne rechargez pas la batterie à une température inférieure à **6 ° C (43 ° F)** ou supérieure à **57° C (135° F),** car le chargement sera bloqué par le système de protection de la batterie. Le chargement reprend dès que la température de la batterie dépasse **6 ° C (43 ° F)** ou descend en dessous de **57° C (135° F)** et que la batterie est en mesure d'accepter la charge.

Remarque : toutes les valeurs de température admettent un écart de **3 ° C (5,4 ° F).**

Pour obtenir les meilleures performances, il est recommandé d'utiliser la tondeuse à gazon à une température ambiante comprise entre **10 ° C (50 ° F) et 30 ° C (86 ° F).**

Mode de chargement à faible puissance :

Lorsque le mode de chargement à faible puissance est activé, les fonctions non liées au chargement sont désactivées (le réseau est mis hors tension).

Pour activer le mode de chargement à faible puissance, appuyez simultanément sur le bouton ▷| et le bouton ⌂, puis appuyez rapidement 5 fois sur le bouton ⮌. Vous entendrez une invite vocale : Le mode de chargement à faible puissance est activé.

Pour désactiver le mode de chargement à faible puissance, redémarrez le robot.

9.2 Exigences en matière de stockage

Pour un stockage à long terme, chargez le robot tous les 6 mois afin de protéger la batterie. Les dommages causés à la batterie par une décharge excessive ne sont pas couverts par la garantie limitée. La température de stockage à long terme de la batterie doit être comprise entre **-10 ° C (14 ° F) et 35 ° C (95 ° F).** Afin de minimiser les dommages, la température de stockage recommandée pour la batterie est comprise entre **0 ° C (32 ° F) et 25 ° C (77 ° F).**

Remarque : la durée de vie de la batterie du robot dépend de la fréquence d'utilisation et du nombre d'heures de fonctionnement. Si la batterie est endommagée ou ne peut pas être chargée, ne vous débarrassez pas sans précaution de la batterie obsolète ou défectueuse. Veuillez respecter les réglementations locales en matière de recyclage.

10 Stockage hivernal

Le robot

1. Chargez complètement la batterie avant d'éteindre le robot.
2. Nettoyez soigneusement le robot avant de le ranger pour l'hiver.
3. Mettez en place le couvercle de protection LiDAR.
4. Rangez le robot à l'intérieur dans un endroit sec, à une température **supérieure à 0 ° C (32 ° F).**

• Station de chargement

Débranchez la station de charge et rangez-la dans un endroit sec et frais, à l'abri de la lumière directe du soleil.

Remarque : Après le stockage hivernal, veuillez réinstaller la station de charge et y placer le robot pour le recharger. Si vous réinstallez la station de charge à un autre endroit, le robot mettra automatiquement à jour l'emplacement de la station dès qu'il la chargera et la quittera. Si vous rencontrez des erreurs de positionnement en raison de changements majeurs dans votre jardin, il est recommandé de refaire la cartographie de la zone.

11 Transport

Pour les transports sur de longues distances, veillez à ce que le robot soit éteint. Il est recommandé d'utiliser l'emballage d'origine. Mettez en place le couvercle de protection LiDAR.

⚠ **Avertissement :**

- Veuillez éteindre le robot avant de le transporter.
- Soulevez le robot par la poignée latérale, en éloignant le disque de coupe de votre corps.

12 Recherche de pannes

Problème	Cause	Solution
Le robot n'est pas connecté à l'application.	1. Le robot ne se trouve pas dans la zone de couverture du signal Wi-Fi ou de la portée Bluetooth. 2. Le robot est éteint ou redémarre.	1. Vérifiez que le robot a terminé le processus de mise sous tension. 2. Vérifiez si le routeur fonctionne correctement. 3. Rapprochez-vous du robot pour établir une connexion Bluetooth.
Échec de la connexion au Wi-Fi.	Le robot ne prend en charge que les réseaux 2.4 GHz.	Assurez-vous d'utiliser un réseau à bande unique de fréquence 2,4 GHz.
Robot soulevé.	La roue n'est pas au sol.	1. Reposez le robot sur une surface plane. 2. Saisissez le code PIN sur le robot et confirmez. 3. Le robot ne peut pas traverser des objets d'une hauteur supérieure à 6 cm (2,4 po). Veillez à ce que le sol soit plat à l'endroit où le robot opère.
Robot incliné.	Le robot s'incline de plus de 80 % (38,7 °).	1. Reposez le robot sur une surface plane. 2. Saisissez le code PIN sur le robot et confirmez. 3. Le robot ne peut pas gravir des pentes supérieures à 80 % (38,7 °).
Robot coincé.	Le robot est coincé et ne parvient pas à se dégager.	1. Retirez les obstacles environnants, puis réessayez. 2. Déplacez manuellement le robot vers un endroit plat et dégagé à l'intérieur de la carte, puis essayez de relancer la tâche. Si le problème persiste, veuillez réessayer après avoir replacé le robot dans la station de charge. 3. Vérifiez s'il n'y a pas de trous dans le sol. Comblez les trous avant de tondre afin d'éviter que le robot ne reste coincé. 4. Vérifiez si l'herbe environnante ne dépasse pas 12 cm (4,7 po). Vous pouvez régler la hauteur d'évitement des obstacles ou utiliser une tondeuse manuelle pour tondre la pelouse à l'avance afin d'éviter que le robot ne reste coincé. 5. Si le robot se retrouve souvent coincé à cet endroit, vous pouvez le définir comme zone interdite.
Erreur des roues motrices.	La roue ne peut pas tourner ou le moteur de roue a un problème.	1. Nettoyez les roues motrices et réessayez. 2. Si vous continuez à rencontrer cette erreur, essayez de redémarrer le robot. 3. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le disque de coupe ne tourne pas.	Le disque de coupe ne peut pas tourner normalement ou le moteur de coupe a un problème.	1. Nettoyez le disque de coupe avant de réessayer. 2. Vérifiez si l'herbe environnante ne dépasse pas 12 cm (4,7 po). Vous pouvez utiliser une tondeuse manuelle pour tailler la pelouse à l'avance afin d'éviter que le disque de coupe ne soit bloqué par de l'herbe haute. 3. Vérifiez si de l'eau ne se trouve pas sous le disque de coupe. Si c'est le cas, déplacez le robot vers un endroit sec, puis réessayez. 4. Si vous continuez à rencontrer cette erreur, essayez de redémarrer le robot. 5. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.

Problème	Cause	Solution
Le disque de coupe ne parvient pas à monter ou descendre.	Le disque de coupe ne parvient pas à monter ou descendre.	1. Nettoyez le disque de coupe avant de réessayer. 2. Si vous continuez à rencontrer cette erreur, essayez de redémarrer le robot. 3. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le disque de coupe ne peut pas se déplacer latéralement.	Le disque de coupe ne peut pas se déplacer latéralement.	1. Nettoyez le système de coupe et retirez tous les débris ou objets étrangers. 2. Si cette erreur persiste, vous pouvez d'abord désactiver la fonction UltraTrim ™. 3. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente. 4. Appliquez périodiquement un lubrifiant sur la liaison pivot excentrée du disque de coupe.
Erreur de pare-chocs.	Le capteur du pare-chocs avant est constamment déclenché.	1. Vérifiez si le robot n'est pas coincé quelque part. 2. Tapotez doucement le pare-chocs et assurez-vous qu'il rebondit. 3. Si vous continuez à rencontrer cette erreur, essayez de redémarrer le robot. 4. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Erreur de chargement.	Le robot s'installe dans la station de charge, mais le courant ou la tension de chargement présente un problème.	1. Vérifiez que la station de charge est correctement connectée à l'alimentation. 2. Vérifiez que les contacts de chargement du robot et de la station de charge sont propres. 3. Une fois la vérification terminée, essayez à nouveau d'amarrer le robot dans la station de charge. 4. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le robot s'arrête sur place.	La température de la batterie est ≥ 65 ° C (149 ° F)	1. Utilisez le robot lorsque la température de la batterie descend en dessous de 57 ° C (135 ° F). 2. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
	La température de la batterie est < -15 ° C (5 ° F)	1. Utilisez le robot lorsque la température de la batterie est supérieure à -9 ° C (16 ° F). 2. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.

Problème	Cause	Solution
Le robot interrompt ses tâches et retourne à la station.	La température de la batterie est ≥ 62 ° C (144 ° F)	1. Éteignez le robot et attendez que la température de la batterie descende en dessous de 57 ° C (135 ° F). La température baissera automatiquement après un certain temps. 2. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
	La température de la batterie est < -6 ° C (21 ° F)	1. Utilisez le robot lorsque la température de la batterie est supérieure à -6 ° C (21 ° F). 2. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le robot est dans la station mais ne se recharge pas.	La température de la batterie est > 57 ° C (135 ° F)	1. Éteignez le robot et attendez que la température de la batterie descende en dessous de 57 ° C (135 ° F). La température baissera automatiquement après un certain temps. 2. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
	La température de la batterie est < 6 ° C (43 ° F)	1. Utilisez le robot lorsque la température de la batterie est supérieure à 6 ° C (43 ° F). 2. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le LiDAR est bloqué.	Le LiDAR est bloqué (par exemple, le couvercle de protection LiDAR n'est pas retiré).	1. Réessayez après avoir retiré le couvercle de protection lidar. 2. Si le lidar du robot est sale, nettoyez-le avec un chiffon non pelucheux et réessayez.
Dysfonctionnement du lidar.	Le LiDAR est très sale ou il y a une erreur de capteur.	1. Vérifiez si le lidar est sale. Nettoyez-le si nécessaire, puis réessayez. 2. Si vous continuez à rencontrer cette erreur, essayez de redémarrer le robot. 3. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le LiDAR est sale.	Le LiDAR est sale.	Essuyez le capteur LiDAR situé sur le dessus du robot avec un chiffon propre. Gardez le LiDAR sec après nettoyage.
La température du LiDAR est élevée.	La température du LiDAR est élevée. Le LiDAR s'arrêtera bientôt.	1. Le robot tentera automatiquement de retourner à la station de charge pour refroidir. 2. Assurez-vous que le robot fonctionne dans une température ambiante inférieure à 40 ° C (104 ° F). 3. Placez le robot dans un endroit ombragé, frais et bien ventilé. L'alarme s'arrêtera lorsque la température reviendra à une plage normale. 4. Le robot reprendra automatiquement son fonctionnement dès que l'alarme sera arrêtée. 5. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.

Problème	Cause	Solution
La température du LiDAR est trop élevée.	La température du LiDAR est trop élevée. Le LiDAR s'est arrêté.	1. Le LiDAR est éteint en raison de températures élevées. 2. Assurez-vous que le robot fonctionne dans une température ambiante inférieure à 40 ° C (104 ° F). 3. Placez le robot dans un endroit ombragé, frais et bien ventilé. L'alarme s'arrêtera lorsque la température reviendra à une plage normale. 4. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le robot est perdu.	Le positionnement est perdu.	1. Vérifiez que le LiDAR situé sur le dessus du robot n'est pas sale. La saleté affecte le positionnement. 2. Déplacez manuellement le robot vers un endroit dégagé à l'intérieur de la carte et essayez de relancer la tâche. 3. Si le positionnement n'est pas rétabli, télécommander le robot vers la station de charge via l'application, puis lancer la tâche de tonte.
Erreur de capteur.	Erreur de capteur.	1. Redémarrez le robot et réessayez. 2. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Le robot est dans la zone interdite.	Le robot est dans la zone interdite.	1. Déplacez le robot manuellement de la zone interdite, puis réessayez. 2. Utilisez l'application pour contrôler le robot à distance pour le déplacer hors de la zone interdite, puis réessayez.
Le robot est hors de la carte.	Le robot est hors de la carte.	1. Déplacez le robot à l'intérieur de la carte manuellement, puis réessayez. 2. Ramenez le robot à l'intérieur de la carte à l'aide de l'application, puis réessayez.
L'arrêt d'urgence est activé.	Le bouton d'arrêt du robot est enfoncé.	Saisissez le code PIN sur le robot et confirmez.
Batterie faible. Le robot va bientôt s'éteindre.	Le niveau de la batterie est ≤ 10 %.	Placez le robot dans la station de charge pour le recharger.
Le robot est éloigné de la carte. Risque de vol.	Le robot est éloigné de la carte.	1. Saisissez le code PIN sur le robot et confirmez. 2. Vous pouvez désactiver l'alarme hors carte dans les paramètres de l'application.
Échec du retour à la station de charge.	Le robot ne peut pas trouver la station de charge lorsqu'il retourne à la station de charge.	1. Vérifiez si des obstacles ne bloquent pas le robot. Retirez les obstacles et réessayez. 2. Télécommandez le robot jusqu'à la station de charge via l'application.

Problème	Cause	Solution
Échec de l'ancrage dans la station de charge.	Le robot trouve la station de charge mais ne parvient pas à s'amarrer.	1. Vérifiez si les films réfléchissants de la station ne sont ni sales ni obstrués. 2. Vérifiez l'absence d'obstacles devant la station. 3. Vérifiez si la station a été déplacée. 4. Vérifiez si la plaque de base n'est pas couverte de boue épaisse. 5. Vérifiez si la station n'est pas sur une pente. 6. Vérifiez si la station est alimentée. 7. Aidez le robot à s'amarrer à la station de charge en utilisant la télécommande ou manuellement.
Chemin obstrué.	Chemin obstrué.	1. Vérifiez si une zone interdite n'est pas définie sur le chemin. 2. Vérifiez si des obstacles ne bloquent pas le robot. 3. Si le robot ne peut toujours pas passer, supprimez le chemin dans l'édition de la carte et définissez-en un nouveau.
La caméra frontale est sale.	La caméra frontale est sale.	Essuyez la caméra frontale avec un chiffon propre.
Il y a un problème avec la caméra frontale.	Il y a un problème avec la caméra frontale.	1. Essuyez la caméra frontale avec un chiffon propre. 2. Essayez de redémarrer le robot. 3. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
Caméra frontale bloquée.	Caméra frontale bloquée.	Essuyez la caméra frontale avec un chiffon propre.
Une erreur de détection des limites se produit pendant la cartographie automatique.	Une erreur de détection des limites se produit pendant la cartographie automatique.	1. Assurez-vous que les conditions d'éclairage sont appropriées, ni trop lumineuses ni trop sombres. 2. Confirmez que le ciel est dégagé, sans brouillard ni pluie. 3. Assurez-vous que la caméra frontale est propre et non obstruée. 4. Assurez-vous que la surface du sol est plane, car les bosses peuvent affecter la détection. 5. Si la détection de la limite échoue toujours, passez en mode Télécommande pour effectuer la cartographie.
Le robot vibre anormalement pendant la tonte.	Lame(s) endommagée(s) ou manquante(s) sur le disque de coupe.	Éteignez immédiatement le robot et vérifiez si des lames du disque de coupe sont manquantes, endommagées ou desserrées.

Problème	Cause	Solution
Le positionnement a échoué.	Le positionnement échoue lorsque le robot tente de commencer une tâche de tonte.	1. Le Lidar pourrait être obstrué. Déplacez manuellement le robot vers un endroit plat et dégagé à l'intérieur de la carte, puis essayez de relancer la tâche. 2. Si le problème persiste, veuillez réessayer après avoir replacé le robot dans la station de charge.
Espace insuffisant pour tourner devant la station.	Espace insuffisant pour tourner devant la station.	1. Si la station est placée sur le bord ou à l'intérieur de la carte, assurez-vous qu'il y a au moins 1 m (39,4 po) d'espace libre entre la zone avant de la plaque de base de la station et la limite de la carte ; sinon, le robot pourrait ne pas pouvoir tourner. 2. Déplacez la station, ou modifiez la carte dans l'édition de la carte.

13 Spécifications

Informations de base	Nom du produit	Tondeuse à gazon robotisée		
		LiDAX Ultra 1000 AWD	LiDAX Ultra 1600 AWD	LiDAX Ultra 2000 AWD
	Marque	MOVA		
	Modèle	MXXM7100/MXXM7101/MXXM7102		
	Dimensions	740 mm × 532 mm × 321 mm (29,1 po × 20,9 po × 12,6 po)		
	Poids (batterie incluse)	23.6 kg (52.0 lbs.)		
Tonte	Zone de cartographie maximale	1000 m² (0,25 acre)	1600 m² (0,4 acre)	2000 m² (0,5 acre)
	Hauteur de tonte	3-10 cm (1,2-3,9 po)		
	Largeur de tonte	40 cm (15.7 po)		
	Temps de charge [1]	65 minutes		
Émissions sonores	Niveau de puissance acoustique LWA	66 dB(A)		
	Incertitudes sur la puissance acoustique KWA	3 dB(A)		
	Niveau de pression acoustique LpA	58 dB(A)		
	Incertitudes de pression acoustique KpA	3 dB(A)		
État de fonctionnement	Température de fonctionnement	0-50 ° C (32-122 ° F) Recommandée : 10-35 ° C (50-95 ° F)		
	Température de stockage à long terme	-10-35 ° C (14-95 ° F) Recommandée : 0-25 ° C (32-77 ° F)		
	Classification IP	Robot : IPX6 Station de charge : IPX4 Alimentation : IP67		
	Pente maximale de la zone de tonte	80 % (38,7°)		
Connectivité	Gamme de fréquences Bluetooth	2400,0-2483,5 MHz		
	Puissance RF maximale	802.11b : 16±2 dBm (@11Mbps) 802.11g : 14±2 dBm (@54Mbps) 802.11n : 13±2 dBm (@HT20,HT40) Bluetooth : 7,49 dBm		
	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400-2483,5M)		
	Service de liaison [2]	LTE-FDD : B1/3/5/7/8/20/28 LTE-TDD : B38/40/41 GSM : B2/3/5/8 (Gratuit pendant 3 ans à partir de l'activation)		

Connectivité	Couverture du service de liaison	Albanie, Andorre, Autriche, Biélorussie, Belgique, Bosnie-Herzégovine, Bulgarie, Croatie, République tchèque, Danemark, Estonie, Finlande, France, Allemagne, Grèce, Hongrie, Islande, Irlande, Italie, Lettonie, Liechtenstein, Lituanie, Luxembourg, Malte, Moldavie, Monaco, Monténégro, Pays-Bas, Macédoine du Nord, Norvège, Pologne, Portugal, Roumanie, Russie, Saint-Marin, Serbie, Slovaquie, Slovénie, Espagne, Suède, Suisse, Ukraine, Royaume-Uni, Cité du Vatican, Australie et Nouvelle-Zélande.
	GNSS [3]	GPS/ GLONASS/BDS/Galileo
Moteur d'entraînement	Type de moteur	Moteur de moyeu de roue
Moteur de coupe	Régime	2500/minute
Batterie (robot)	Modèle de batterie	MBPM50
	Type de batterie	Batterie au lithium-ion
	Capacité typique	7,5 Ah / 243 Wh
	Tension nominale	32,4 V c.c.
	Tension de charge complète	37,8 V c.c.
Alimentation	Modèle de chargeur	MPAM30
	Tension d'entrée	100~240 V c.a.
	Tension de sortie	42 V c.c.
	Courant de sortie	5 A
Station de charge	Modèle de station de charge	MCM30
	Tension d'entrée	42 V c.c.
	Tension de sortie	42 V c.c.
	Courant d'entrée	5 A
	Courant de sortie	5 A
Accessoires	Lames et supports de rechange	36
	Modèle de lame	MBKM10

[1] Le temps de charge correspond au temps nécessaire pour atteindre une capacité de 85 % afin de reprendre la découpe lorsque le robot retourne automatiquement à la station de charge en raison d'une batterie faible.
[2] Nécessite l'activation du service de liaison.
[3] Nécessite l'activation du service de liaison.
Remarque : Les spécifications sont susceptibles d'être modifiées en raison de l'amélioration constante de nos produits. Pour obtenir les dernières informations, veuillez consulter notre site Web à l'adresse https://www.mova.tech.

MOVA

